

*** ***** ** ********
Nîmes (30000)

Nîmes (30000) *******

RECHERCHE ALTERNANCE, Débutant

EXPERIENCES PROFESSIONNELLES

juil. 2023 / août 2023 PRÉPARATEUR DE COMMANDE

GEODIS

Réception des commandes Prélèvement des produits Tri et organisation

avr. 2023 / juin 2023 TECHNICIEN DE MAINTENANCE

MBSFIBRE

Installation de fibre optique

Etude de faisabilité : étude pour évaluer la fiabilité d'une installation de

fibre optique à l'aide des outils techniques.

Rédaction du rapport d'installation et/ou de maintenance

RÉALISATIONS

Robot suiveur de ligne, IUT de Nîmes

Le projet consiste à concevoir et construire un robot suiveur de ligne autonome. L'objectif principal est de développer un robot capable de suivre une trajectoire

prédéfinie à l'aide de capteurs de ligne.

Conception Mécanique : Châssis du robot, en tenant compte de la disposition des composants, de la stabilité et de l'adaptabilité aux éventuelles modifications.

Programmation du Microcontrôleur : programmation du microcontrôleur pour interpréter les données des capteurs de ligne et ajuster les mouvements du robot en conséquence.

juil. 2022 / août 2022 DÉMÉNAGEUR

DÉMÉNAGEUR DU SOLEIL Déménagement complet

juil. 2021 / août 2021 EQUIPIER POLYVALENT

CARREFOUR
Mise en rayon
Service client

Gestion des stock Encaissement

juil. 2020 / août 2020 LIVREUR

DOMINO'S PIZZA Livraison de 18h à 00h

STAGE

DIPLOMES ET FORMATIONS

sept. 2023 / juin 2024 Classe préparatoire aux grandes écoles ATS

Lycée Philippe de Girard

sept. 2021 / juin 2023 Bachelor universitaire de technologie : GEII - BAC+3

IUT de Nîmes

/	GEII : Génie électrique et informatique industrielle
/	Baccalauréat S-SI Scientifique Sciences de l'Ingénieur - BAC+6 et plus
/	- BAC+6 et plus l'école d'Ingénieur l'Ensam d'Aix-en-Provence
sept. 2019 / juin 2020	Lycée Dhuoda
sept. 2020 / juin 2021	Lycée Dhuoda

COMPETENCES

AutoCad, Caneco, Dialux, Génie électrique et informatique, Excel, PowerPoint, Word, SolidWorks

COMPETENCES LINGUISTIQUES

Anglais Espagnol Français

CENTRES D'INTERETS

Taekwondo, Musculation